

РОССИЙСКАЯ ФЕДЕРАЦИЯ



ПАТЕНТ

НА ИЗОБРЕТЕНИЕ

№ 2808484

Мобильный робототехнический комплекс

Патентообладатель: *Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования "Воронежский государственный технический университет" (RU)*

Авторы: *Литвиненко Александр Михайлович (RU), Зимин Валерий Александрович (RU)*

Заявка № **2023103543**

Приоритет изобретения **15 февраля 2023 г.**

Дата государственной регистрации
в Государственном реестре изобретений
Российской Федерации **28 ноября 2023 г.**

Срок действия исключительного права
на изобретение истекает **15 февраля 2043 г.**



*Руководитель Федеральной службы
по интеллектуальной собственности*

Ю.С. Зубов



ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ

(12) ФОРМУЛА ИЗОБРЕТЕНИЯ К ПАТЕНТУ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

(52) СПК

B64U 10/60 (2023.08); B25J 5/00 (2023.08); B25J 19/00 (2023.08); B64F 3/02 (2023.08)

(21)(22) Заявка: 2023103543, 15.02.2023

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:
15.02.2023

Дата регистрации:
28.11.2023

Приоритет(ы):

(22) Дата подачи заявки: 15.02.2023

(45) Опубликовано: 28.11.2023 Бюл. № 34

Адрес для переписки:

394006, г. Воронеж, ул. 20-летия Октября, 84,
Федеральное государственное бюджетное
образовательное учреждение высшего
образования "Воронежский государственный
технический университет", патентный отдел

(72) Автор(ы):

Литвиненко Александр Михайлович (RU),
Зимин Валерий Александрович (RU)

(73) Патентообладатель(и):

Федеральное государственное бюджетное
образовательное учреждение высшего
образования "Воронежский государственный
технический университет" (RU)

(56) Список документов, цитированных в отчете
о поиске: US 9446858 B2, 20.09.2016. RU
2323851 C1, 10.05.2008. RU 2021120268 A,
09.01.2023. WO 2019226917 A1, 28.11.2019. US
20180251216 A1, 06.09.2018. US 11148802 B1,
19.10.2021.

(54) Мобильный робототехнический комплекс

(57) Формула изобретения

Мобильный робототехнический комплекс, содержащий беспилотный летательный аппарат с информационной системой и системой стабилизации, а также передвижной модуль с посадочной площадкой для беспилотного летательного аппарата и канал связи между передвижным модулем и беспилотным летательным аппаратом, отличающийся тем, что канал связи выполнен в виде нагруженных растяжением проводов, на передвижном модуле установлена катушка с регулятором натяжения проводов, причем на передвижном модуле установлены также датчики направления смещения проводов, выполненные в виде двух перпендикулярно расположенных в плоскости посадочной площадки вилок, в перекрестие которых размещен провод, причем сами вилки снабжены штангами, нижние концы которых соединены с датчиками положения.